

Déterminant et coniques.

Leçons: 152, 171, 181.

Ref: Eiden pp. 94-96.

Thm: Soit ABC un triangle non plat. Soient M et N n'appartenant ni à (AB), ni à (BC), ni à (AC).

$$\begin{aligned} \text{Notons } M_A &= (AM) \cap (BC), M_B = (BM) \cap (AC), M_C = (CM) \cap (AB), \\ N_A &= (AN) \cap (BC), N_B = (BN) \cap (AC), N_C = (CN) \cap (AB). \end{aligned}$$

Es six points sont sur une même conique. ← ellipse (dont cercle), hyperbole, parabole, deux droites, une droite (un point mais ici non, 2 mais 2 non)

Dém: En coordonnées barycentriques, l'équation d'une conique est $ax^2 + by^2 + cy^2 + dxy + epx + fay = 0$

avec $(a, b, c, d, e, f) \neq (0, \dots, 0)$. Notre repère barycentrique sera (ABC).

Dans ce repère si $M = (x, y, z)$ et $N = (x', y', z')$ alors: (z un facteur mult non nul, prêt)

$$\begin{aligned} M_A &= (0, y, z), M_B = (x, 0, z), M_C = (x, y, 0), & (M_A \in (AM) \text{ donc } (t(0+y+z) + sa, sy, sz) \\ & & \text{et } M_A \in (BC) \text{ donc } (0, uy, v) \text{ donc } (0, y, z) \checkmark) \\ N_A &= (0, y', z'), N_B = (x', 0, z'), N_C = (x', y', 0). \end{aligned}$$

Il suffit donc de montrer que le système suivant (d'inconnues $a, b, c, d, e, f \in \mathbb{R}$)

admet une solution non triviale, i.e. que le déterminant associé est nul:

$$\begin{cases} by^2 + cy^2 + dxy = 0 & (M_A) \\ ax^2 + cy^2 + epx = 0 & (M_B) \\ ax^2 + by^2 + fax = 0 & (M_C) \\ by'^2 + cy'^2 + dxy' = 0 & (N_A) \\ ax'^2 + cy'^2 + epx' = 0 & (N_B) \\ ax'^2 + by'^2 + fax' = 0 & (N_C) \end{cases}$$

Déterminant: $|\begin{smallmatrix} P & Q \\ R & S \end{smallmatrix}|$ où $P = \begin{pmatrix} 0 & y^2 & y^2 \\ x^2 & 0 & 0 \\ x^2 & y^2 & 0 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} yx & 0 & 0 \\ 0 & yx & 0 \\ 0 & 0 & xy \end{pmatrix}$, R comme P avec 1, S comme Q avec 1.

Q et S sont diagonales donc commutent. Ainsi $|\begin{smallmatrix} P & Q \\ R & S \end{smallmatrix}| = \det(SP - QR)$ (on le dém. plus bas).

$$SP - QR = \begin{pmatrix} 0 & y^2 y'^2 & y^2 y'^2 \\ x^2 y x^2 & 0 & x^2 y'^2 \\ x^2 y'^2 & x^2 y'^2 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & yx y'^2 & yx y'^2 \\ x y x^2 & 0 & x y y'^2 \\ x y x^2 & x y y'^2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & yx'(y^2 y' - yx y') & yx'(y^2 y' - yx y') \\ x x^2 (x y' - x y) & 0 & yx'(x^2 y' - x y^2) \\ x x^2 (x y' - x y) & -x y y'^2 (x y' - x y) & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{donc } SP - QR = \begin{pmatrix} x y' - x y & yx' - yx & y^2 y' - yx y' \\ x y' - x y & x y' - x y & x y' - x y \\ x y' - x y & x y' - x y & x y' - x y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x x' & 0 & 0 \\ 0 & yx' & 0 \\ 0 & 0 & yx' \end{pmatrix}$$

si on somme les colonnes on a $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ donc $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est dans le noyau

donc $\det(SP - QR) = 0$ donc $|\begin{smallmatrix} P & Q \\ R & S \end{smallmatrix}| = 0$ d'où le résultat.

Dém. de $|\begin{smallmatrix} P & Q \\ R & S \end{smallmatrix}| = \det(SP - QR)$ si Q et S commutent:

• Si S est inversible alors $\begin{pmatrix} I_n & -QS^{-1} \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P & Q \\ R & S \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P - QS^{-1}R & 0 \\ R & S \end{pmatrix}$

• Notre formule est continue (i.e. fct continue = fct continues) de det 1 $\begin{matrix} \text{de det} = \det(P - QS^{-1}R) \det(S) \\ = \det(SP - QS^{-1}R) \\ = \det(SP - QR) \text{ car } QS^{-1}S = Q. \end{matrix}$

et $GL_n(\mathbb{R})$ est dense dans $M_n(\mathbb{R})$ donc c'est bon.

$$M = P \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & 0_{n \times n} \end{pmatrix} Q, \forall \epsilon \neq 0 M_\epsilon = P \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & \epsilon I_{n \times n} \end{pmatrix} Q \text{ est inversible, } M_\epsilon \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} M.$$